### Шестое задание по робототехнике

### Мы познакомились с теорией движения робота по линии с одним и с двумя датчиками света. Всё это надо испытывать на реальном роботе.

### Поздравляю Вас! все датчики мы прошли, самый сложный - теоретически.

### Дальше по программе идёт «Самостоятельное проектирование, создание роботов», что включает в себя сборка по инструкции любых моделей или создание собственных проектов из лего.

### Творите, придумывайте…, а я буду давать небольшие задания на сборку конструкций.

### Немного повторения. Три рода рычагов и их применение

[**https://youtu.be/5B0ShE0mdTA**](https://youtu.be/5B0ShE0mdTA)

<https://youtu.be/KdN4I83tRe0>

рычагом первого рода являются весы

Вы знаете, откуда к нам пришли весы, кто их придумал? Хотите узнать?

Весы изобрели древние торговцы. Народы с глубокой древности обменивались друг с другом разным товаром. У одних была соль, а другие умели делать красивые стеклянные вазы. У третьих было много скота, но не было шелковых тканей. Люди торговали друг с другом тем, что у них было в избытке. Чтобы обмен товаром был равноценный, люди придумали весы.

Первоначально весы использовались не для взвешивания товаров, а для взвешивания денег. На одну чашу весов клали гири с изображением товара, который покупали или продавали, а на другую кусок серебра или золота. Так определяли стоимость товара.

### Предлагаю вам сконструировать свою модель весов из лего и, или подручного материала

### Например такие:

###

###

### <https://youtu.be/qL-eMTWHqUk>

### <https://youtu.be/OOjUD_uxP7M>

### <https://youtu.be/3cjC_YP29pM>

### Здесь про рычаги и дополнительные задания.

### <https://pikabu.ru/story/ryad_konspektov_po_prostyim_mekhanizmam_ryichag_4555978>

Продолжение следует.

С уважением, Петрова Е.А.